



Le témoignage
d'agriculteurs
innovants !

Les exploitants de l'EARL CALMET et Fils sont agriculteurs sur la commune de Fanjeaux, non loin de Bram. Ils gèrent 260 ha dont 60 ha de vigne, 20 ha de pépinières viticoles et 180 ha en grandes cultures (Maïs semence, blé dur, tournesol...). L'exploitation est adhérente au GIEE des Vignerons de l'Ouest Audois. Les exploitants souhaitent diminuer le recours aux intrants chimiques, notamment le désherbage chimique en vigne.

Au tout début, Naïo déléguait une partie de la construction de ses premiers robots aux Ets Lapeyre, non loin de la pépinière Calmet. Cette proximité a conduit à la première rencontre entre les deux parties.

Lorsque Naïo a souhaité lancer ses prototypes TED sur le terrain en montant des alliances avec certains domaines, la pépinière Calmet a souhaité rentrer dans le dispositif. En effet, sur leurs vignes, des MAE « 0 herbicide » ont été engagées. Un inter-ceps est donc utilisé, mais le temps de travail et le chevauchement du travail inter-ceps avec les autres travaux sont un frein majeur.

Des négociations ont débuté entre les deux parties, mais le prix et le fait de devoir mettre à disposition une personne pour faire un suivi, et une remontée de données régulières ont été un obstacle. Dans le même temps, Arterris Innovation était dans la même réflexion. Après une réunion commune, il a été décidé qu'Arterris achèterait le robot et mettrait une personne à disposition. La pépinière Calmet elle, mettrait à disposition les parcelles et participerait au suivi.

REPÈRES

- Permettre le désherbage mécanique sur toute la surface.
- Diminuer le chevauchement des travaux.
- A terme, possibilité d'automatiser d'autres tâches (épamprage, rognage, pulvérisation).
- Conforter la structure grâce à une amélioration des conditions de travail.

POURQUOI ARTERRIS A INVESTI DANS LE ROBOT TED ?

Dans un souci d'innovation constante, le groupe coopératif agricole Arterris s'est associé à l'entreprise toulousaine Naïo Technologies et à la Pépinière Viticole Calmet. Il teste depuis l'été 2018 et pour une durée de 3 ans le prototype de TED, robot enjambeur viticole permettant le désherbage mécanique inter-ceps de la vigne. Il évalue les performances agronomiques, la rentabilité et le retour sur investissement de ce robot, en comparant son utilisation aux techniques conventionnelles. L'objectif à terme, une fois que la phase de tests aura été validée positivement, est de proposer aux adhérents viticulteurs d'Arterris d'acquérir ce robot enjambeur dénommé "Ted". Dans cette perspective, Arterris a fait l'acquisition du prototype afin de tester le robot en conditions réelles.



LE ROBOT « TED » : UN DÉSHERBAGE MÉCANIQUE NATUREL

Le robot est actuellement en cours d'expérimentation sur tous types de vignes : jeunes ou âgées de plus de 20 ans. Il s'agissait dans un premier temps de vérifier l'autonomie du robot afin de s'assurer qu'il se repère et s'adapte bien sur la parcelle, qu'il effectue correctement les demi-tours, et qu'il passe bien sur tous les rangs. A ce jour, le robot est tout à fait capable de se déplacer de manière autonome dans une parcelle de vigne. Maintenant, il s'agit d'évaluer l'efficacité du désherbage grâce aux outils inter-ceps et aux doigts Kress qui équipent le robot.

RÉFÉRENCES TECHNICO ÉCONOMIQUES

Ces essais sont menés sur la campagne 2019. Par la suite, Arterris pourra évaluer les performances technico-économiques de ce robot en les comparant à celles des pratiques classiques et habituelles des adhérents.

Pour Arterris, l'enjeu est double : proposer à ses adhérents viticulteurs une solution alternative innovante au désherbage chimique, et leur offrir un gain de temps et de productivité. Les viticulteurs peuvent donc se mobiliser sur d'autres tâches pendant que le robot travaille sur leurs parcelles.

